

USB A/D ボード
RAI シリーズ
RAI-12 / RAI-16
取扱説明書

Rev 2.3

株式会社エルモス

目次

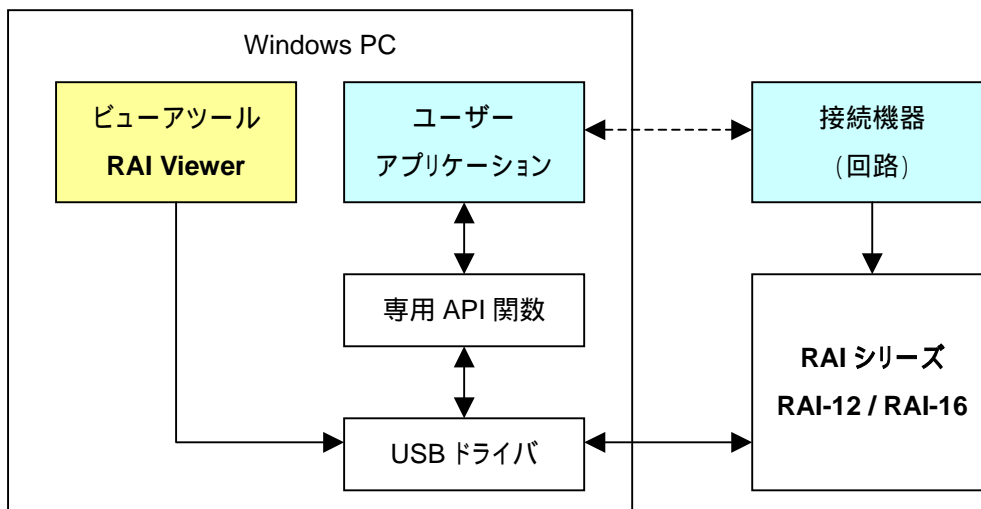
1 概要.....	3
2 ハードウェア.....	4
2.1 仕様.....	4
2.2 ブロック図.....	5
2.3 変換タイミング.....	5
2.4 端子説明.....	6
2.5 外形寸法.....	6
2.6 注意事項.....	6
3 ソフトウェア.....	7
3.1 動作環境.....	7
3.2 付属 CD-ROM.....	7
3.3 インストール.....	8
3.3.1 Windows 10 でのインストール.....	8
3.3.2 Windows 8(8.1)でのインストール.....	9
3.3.3 Windows 7でのインストール.....	10
3.3.4 Windows Vista でのインストール.....	11
3.3.5 Windows XP でのインストール.....	12
3.4 プログラミング.....	13
3.4.1 関数について.....	13
3.4.2 プログラミングの準備.....	13
3.4.3 注意事項.....	13
4 ビューアツール.....	14

1 概要

RAI シリーズはアナログ入力 4 チャンネルを備えた連続データの取得が可能な USB 接続の A/D ボードです。RAI-12 は 12 ビット、RAI-16 は 16 ビット分解能の A/D コンバーターを搭載しています。

PC から簡単制御

パソコンの USB ポートに接続して、付属のビューアツールを起動したり、あるいは API 関数をユーザーアプリケーションから呼び出すことで簡単に RAI シリーズの A/D 機能を目的に応じて制御することができます。下図は全体の構成です。



ビューアツール付属

ユーザーがプログラミングする事なく、アナログデータの取り込み(サンプリング、トリガー設定)、グラフ表示、保存が簡単に行えるツールソフト「RAI Viewer」が付属しています。

短期間でのアプリケーション開発が可能

USB ドライバ、API 関数ライブラリ、サンプルプログラムが付属しますので、すぐにでもプログラミングを始められます。

シンプル且つ柔軟な設計

専用 API 関数は RAI シリーズ共通ですので、一度作成したユーザーアプリケーションに変更を加えることなく、必要に応じた分解能の製品に置き換えることが可能です。

配線が容易なターミナルコネクタ採用

スクリータイプターミナルコネクタを採用していますので配線が容易です。

電源不要、小型サイズ

USB バスパワーで動作しますので外部電源が不要です。

また、70mm×50mm の小型基板になっていますので筐体等への組み込みも容易です。

2 ハードウェア

2.1 仕様

製品型番	RAI-12	RAI-16
入力チャンネル	4ch	
入力測定レンジ	0V ~ +10V	
入力インピーダンス	1M	
許容入力電圧範囲	-5V ~ +15V	
変換分解能	12 ビット	16 ビット
変換誤差	±0.1% FS 以下 (25±5)	
サンプリング周波数	10kHz / 4ch (一定)	
サンプリング数	1 ~ 1000000	
クロック偏差	±0.17%以内	
PC - I/F	USB 2.0 フルスピード	
電源	USB バスパワー	
消費電流	100mA	
基板寸法	70mm × 50mm	

表 2.1 仕様

2.2 ブロック図

RAI シリーズのブロック図を下図に示します。

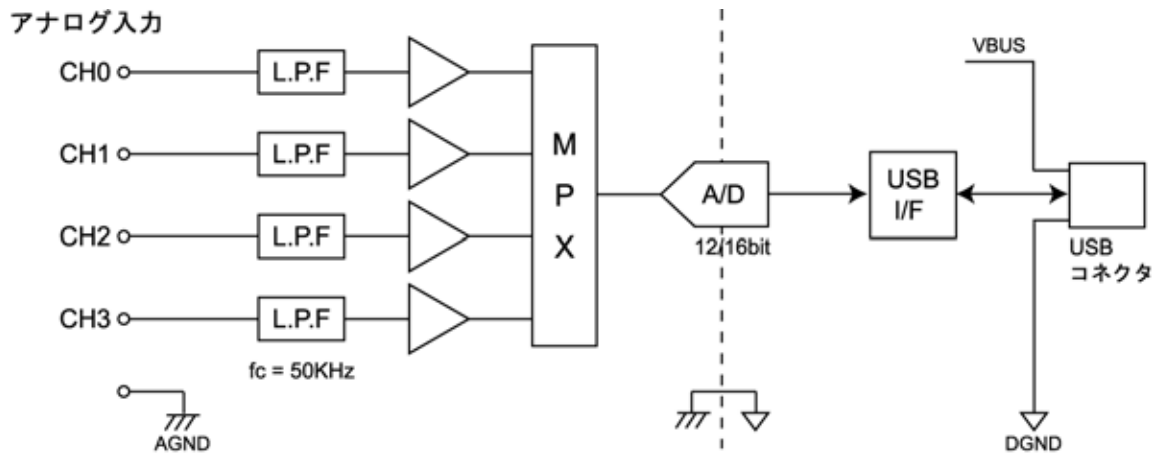


図 2.2 ブロック図

2.3 変換タイミング

RAI シリーズの変換タイミングを下図に示します。

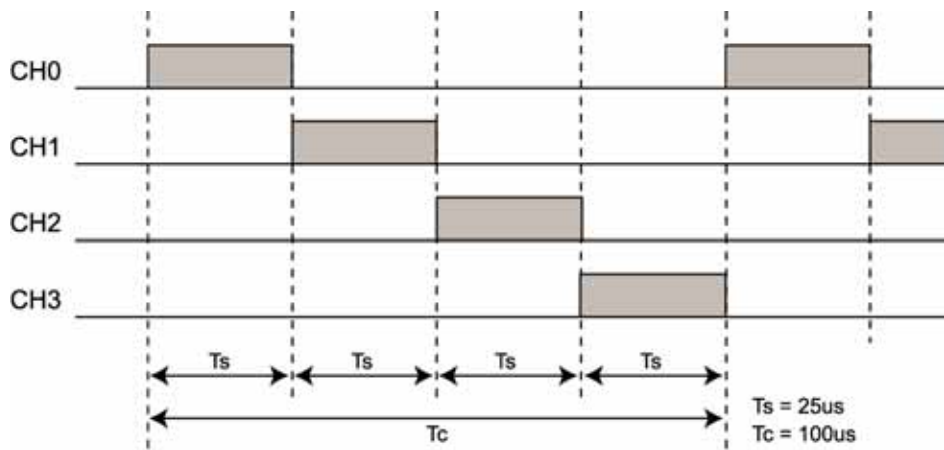


図 2.3 変換タイミング

2.4 端子説明

ピンアサインを下表に示します。

端子番号	1	2	3	4	5	6
信号名	AGND	CH0	CH1	CH2	CH3	AGND

表 2.4 ピンアサイン表

2.5 外形寸法

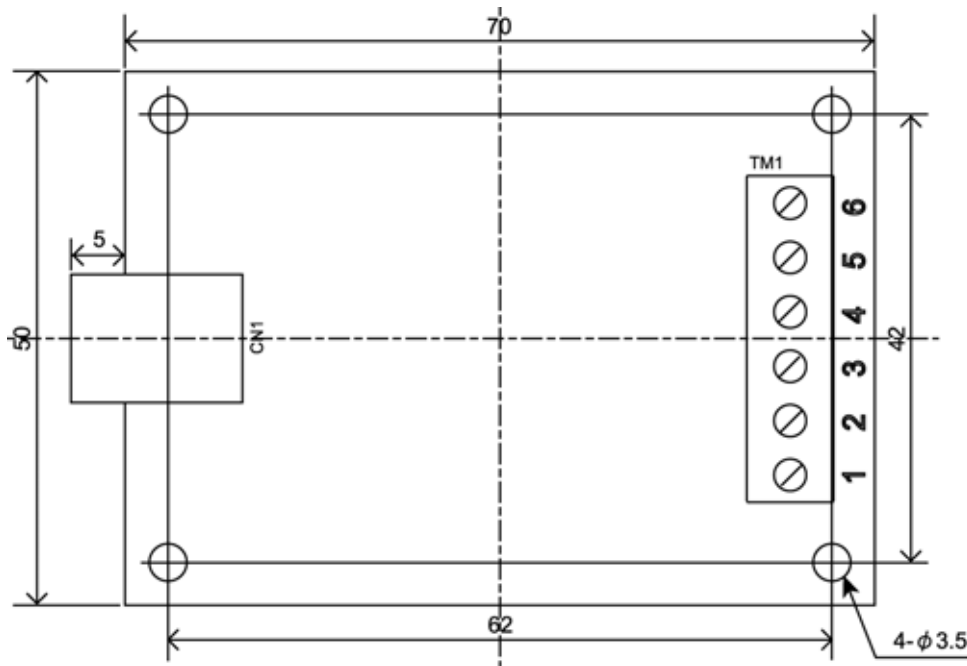


図 2.5 外形寸法

2.6 注意事項

- ・入力するアナログ信号は許容入力電圧範囲を超えないでください。故障の原因になります。
- ・入力端子が未接続のときの変換データは不定です。使用しないチャンネルの入力端子はアナロググラウンドと短絡してください。

3 ソフトウェア

3.1 動作環境

対応 OS

Windows 10 / 8 (8.1) / 7 / Vista / XP

対応開発言語

Visual C++ / Visual Basic 6.0 / Visual Basic.NET / Visual C#.NET

3.2 付属 CD-ROM

製品付属の CD-ROM は下表の構成になっています。

ファイル	格納フォルダ
取扱説明書(本書)	¥manual
プログラミングガイド	¥manual
デバイスドライバ	¥drivers
ライブラリ(VC++ 32 ビット)	¥library¥vc¥x86
ライブラリ(VC++ 64 ビット)	¥library¥vc¥x64
ライブラリ(VB 6.0)	¥library¥vb6
ライブラリ(VB.NET)	¥library¥vb
ライブラリ(C#.NET)	¥library¥cs
ビューアツール	¥tool
サンプルプログラム(VC++)	¥sample¥vc
サンプルプログラム(VB 6.0)	¥sample¥vb6
サンプルプログラム(VB.NET)	¥sample¥vb
サンプルプログラム(C#.NET)	¥sample¥cs

表 3.2 CD-ROM の構成

デバイスドライバは本製品のインストールに必要なファイルです。

ライブラリは本製品を制御する API 関数を使用するために必要なファイルです。詳細は**プログラミング(3.4 項)**をご参照ください。

ビューアツールはユーザーがプログラミングする事なく、本製品の機能を簡単に使用していただくための GUI アプリケーションです。詳細は**ビューアツール(4 項)**をご参照ください。

サンプルプログラムは各開発言語で作成したプログラムのプロジェクト、ソースファイルになります。

3.3 インストール

本製品を使用するためにはデバイスドライバをインストールする必要があります。
以下の手順でインストールを行ってください。

注意：以下の作業は、USB ポートに本製品を接続する前に行ってください。

3.3.1 Windows10 でのインストール

ここでは、Windows 10 でのインストール方法を示します。
下記手順でインストールしてください。

本製品に付属の CD-ROM をディスクドライブにセットします。

CD-ROM の「¥drivers」フォルダ中の「setup.exe」を起動します。

「このアプリが PC に変更を加えることを許可しますか？」とメッセージが表示されます。
[はい]をクリックします。

<デバイスドライバのインストールウィザード> が開始します。[次へ]をクリックします。

「このデバイスソフトウェアをインストールしますか？」とメッセージが表示されます。
[インストール]をクリックします。

ドライバのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

本製品をパソコンの USB ポートに接続します。

デバイスマネージャで正しく表示されているか確認します。

これでインストールは完了です。

3.3.2 Windows 8(8.1)でのインストール

ここでは、Windows 8 (8.1) でのインストール方法を示します。

下記手順でインストールしてください。

本製品に付属の CD-ROM をディスクドライブにセットします。

CD-ROM の「¥drivers」フォルダ中の「setup.exe」を起動します。

「次のプログラムにこのコンピューターへの変更を許可しますか？」とメッセージが表示されます。[はい]をクリックします。

<デバイスドライバのインストールウィザード>が開始します。[次へ]をクリックします。

「このデバイスソフトウェアをインストールしますか？」とメッセージが表示されます。[インストール]をクリックします。

ドライバのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

本製品をパソコンの USB ポートに接続します。

デバイスマネージャで正しく表示されているか確認します。

これでインストールは完了です。

3.3.3 Windows 7 でのインストール

ここでは、Windows 7 でのインストール方法を示します。

下記手順でインストールしてください。

本製品に付属の CD-ROM をディスクドライブにセットします。

CD-ROM の「¥drivers」フォルダ中の「setup.exe」を起動します。

<デバイスドライバのインストールウィザード> が開始します。[次へ]をクリックします。

「このデバイスソフトウェアをインストールしますか？」とメッセージが表示されます。
[インストール]をクリックします。

ドライバのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

本製品をパソコンの USB ポートに接続します。

デバイスマネージャで正しく表示されているか確認します。

これでインストールは完了です。

3.3.4 Windows Vista でのインストール

ここでは、Windows Vista でのインストール方法を示します。

下記手順でインストールしてください。

本製品に付属の CD-ROM をディスクドライブにセットします。

CD-ROM の「¥drivers」フォルダ中の「setup.exe」を起動します。

「プログラムを続行するにはあなたの許可が必要です」とメッセージが表示されます。
[続行]をクリックします。

<デバイスドライバのインストールウィザード>が開始します。[次へ]をクリックします。

「このデバイスソフトウェアをインストールしますか?」とメッセージが表示されます。
[インストール]をクリックします。

ドライバのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

本製品をパソコンの USB ポートに接続します。

デバイスマネージャで正しく表示されているか確認します。

これでインストールは完了です。

3.3.5 Windows XP でのインストール

ここでは、Windows XP でのインストール方法を示します。

下記手順でインストールしてください。

本製品に付属の CD-ROM をディスクドライブにセットします。

CD-ROM の「¥drivers」フォルダ中の「setup.exe」を起動します。

<デバイスドライバのインストールウィザード> が開始します。[次へ]をクリックします。

「インストールを続行した場合、システムの動作が損なわれたり、システムが不安定になるなど、重大な障害を引き起こす要因となる可能性があります。今すぐインストールを中断し、ソフトウェアベンダに連絡して Windows ロゴの認定テストに合格したソフトウェアを入手することを、Microsoft は強く推奨します。」とメッセージが表示されます。[続行]をクリックします。

ドライバのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

本製品をパソコンの USB ポートに接続します。

<新しいハードウェアの検出ウィザード> が自動的に開始されます。

「ソフトウェア検索のため、Windows Update に接続しますか？」とメッセージが表示されます。

「いいえ、今回は接続しません」を選択し、[次へ]をクリックします。

インストール方法の選択画面が表示されます。

「ソフトウェアを自動的にインストールする」を選択し、[次へ]をクリックします。

「ELMOS RAI-XX を使用するためにインストールしようとしているソフトウェアは、Windows XP との互換性を検証する Windows ロゴテストに合格していません。」とメッセージが表示されます。[続行]をクリックします。

ソフトウェアのインストールが開始され完了メッセージが表示されます。[完了]をクリックします。

デバイスマネージャで正しく表示されているか確認します。

これでインストールは完了です。

3.4 プログラミング

3.4.1 関数について

RAI シリーズ専用 API 関数は関数群をモジュール化した「RAIxx.dll」で提供されます。
「RAIxx.dll」ファイルは RAI シリーズをインストールするときにシステムフォルダに入ります。

関数の詳細は「USB A/D ボード RAI シリーズ プログラミングガイド」をご参照ください。

3.4.2 プログラミングの準備

・Visual C++の場合

「RAIxx.h」、「RAIxx.lib」ファイルをプロジェクトに追加してください。

・Visual Basic 6.0 の場合

「RAIxx.bas」ファイルをプロジェクトの標準モジュールに追加してください。

・Visual Basic.NET の場合

「RAIxx.vb」ファイルをプロジェクトに追加してください。

・Visual C#.NET の場合

「RAIxx.cs」ファイルをプロジェクトに追加してください。

これらのファイルは本製品に付属の CD-ROM「¥library」フォルダにあります。

3.4.3 注意事項

複数のアプリケーション、またはマルチスレッドによる同じ基板への同時アクセスはできませんので注意してください。

4 ビューアツール

「RAI Viewer」はユーザーがプログラミングする事なく、アナログデータの取り込み(サンプリング、トリガー設定)、グラフ表示、保存が簡単に行える GUI アプリケーションです。

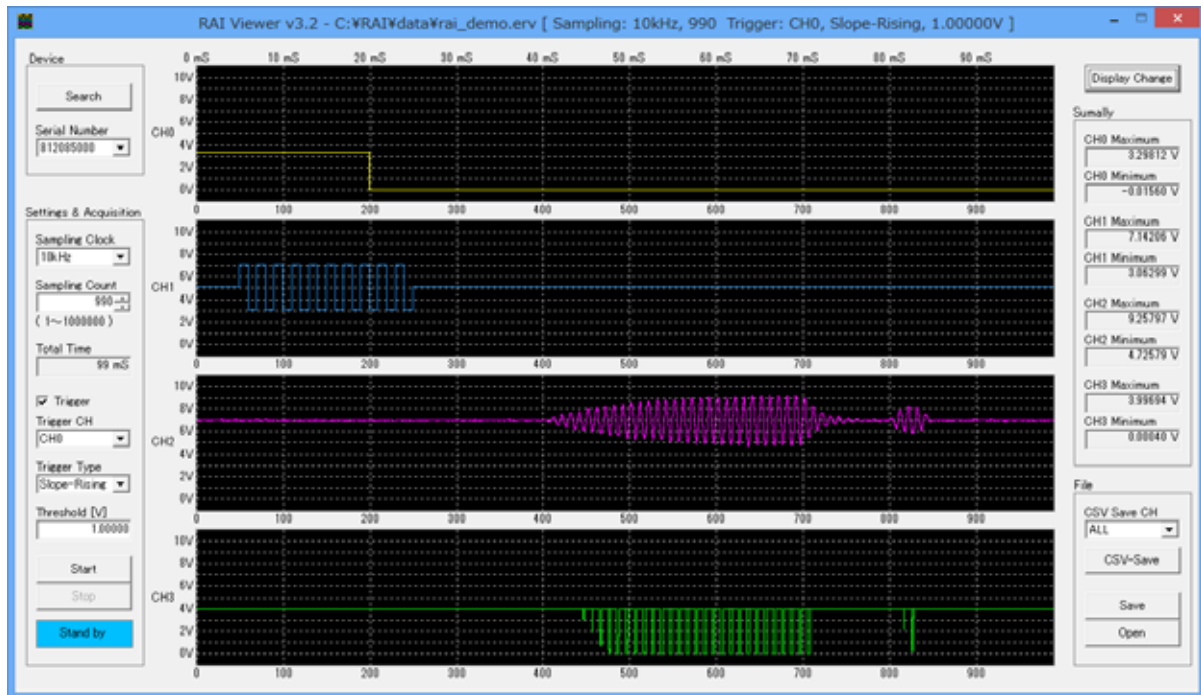


図 4.1 RAI Viewer 画面 1

デバイス選択

[Search]ボタンをクリックすると、現在接続されているデバイスのシリアル番号が[Serial Number]コンボボックスに表示されます。

接続したいデバイスを[Serial Number]コンボボックスから選択します。

尚、このシリアル番号は本体記載のシリアル番号と同一です。

サンプリングクロックの設定

サンプリングクロックを[Sampling Clock]コンボボックスから 10kHz、5kHz、2kHz、1kHz、500Hz、200Hz、100Hz、50Hz、20Hz、10Hz、5Hz、2 Hz、1Hz のいずれかを選択します。

サンプリング数の設定

サンプリング数(データ数)を入力します。範囲は 1 ~ 1000000 です。

トリガー設定

[Trigger]にチェックを入れると、トリガー機能が有効になります。

(1) トリガーチャンネル

[Trigger CH]コンボボックスから CH0、CH1、CH2、CH3 のいずれかを選択します。

(2) トリガータイプ

[Trigger Type]コンボボックスから Level-H、Level-L、Slope-Rising、Slope-Falling のいずれかを選択します。

トリガータイプ	説明
Level-H	設定したしきい値より電圧が高い (レベル)
Level-L	設定したしきい値より電圧が低い (レベル)
Slope-Rising	設定したしきい値を低い方から横切る (立上り)
Slope-Falling	設定したしきい値を高い方から横切る (立下り)

表 4 トリガータイプ説明

(3) しきい値

しきい値を電圧値[V]で入力します。

このしきい値は変換された電圧値に対して比較されます。

データの取得

左下にステータスが表示されています。「Stand by」(青)のとき、[Start]ボタンをクリックすると、データ取得が開始され「Acquisition」(赤)に変わります。トリガ条件を待っている状態の時は「Waiting」(黄)が表示されます。どちらの状態でも[Stop]ボタンは有効で、途中停止及びキャンセルができます。データ取得が終了すると(途中停止でも)取得データがグラフ表示されます。上端に時間を、下端にデータ数を表示します。

サマリー表示

グラフ右に取得データの概要が表示されます。

Maximum: 最大値電圧です。

Minimum: 最小値電圧です。

グラフ表示切替

グラフ右上の[DisplayChange]ボタンをクリックすると、取得データのグラフ表示を、個別チャンネル / 全チャンネル表示の切替ができます。

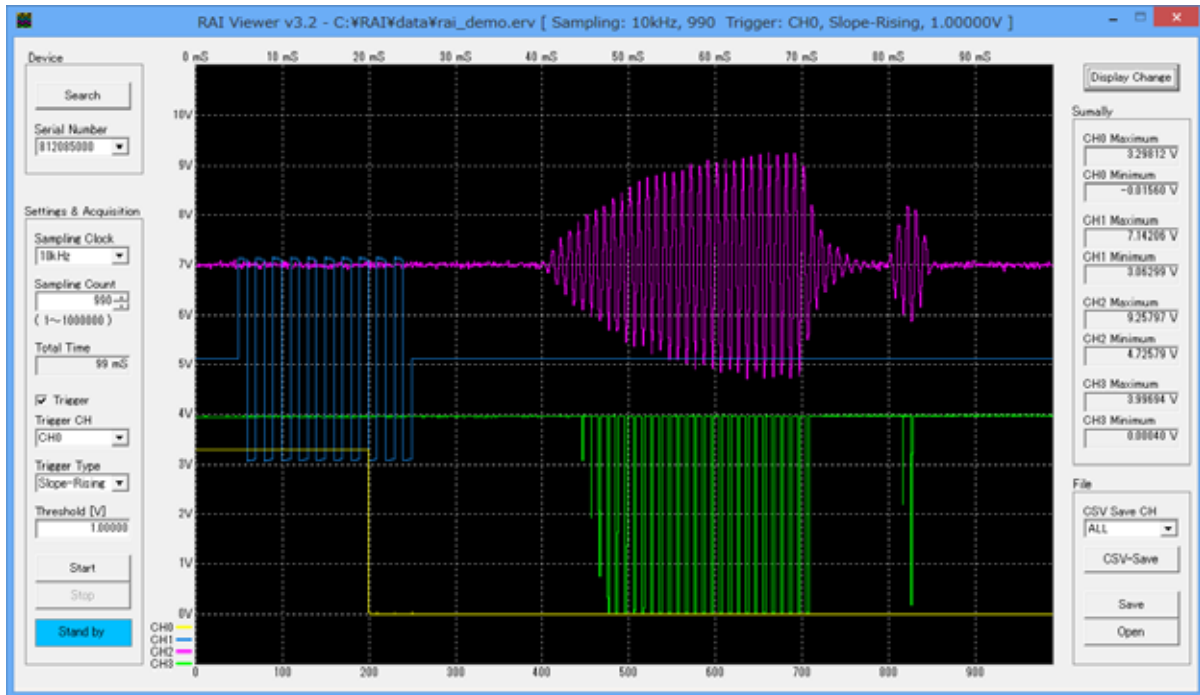


図 4.2 RAI Viewer 画面 2

電圧値データの保存

電圧値データの保存は以下の2つのファイル形式で保存することができます。

(1) CSV ファイル

[Save CH]コンボボックスから CH0、CH1、CH2、CH3、ALL のいずれかを選択します。

[CSV-Save]ボタンをクリックすると選択したチャンネルの電圧値データを CSV 形式でファイルに保存します。サンプリング数(N)の電圧値データを保存した時の CSV ファイルフォーマットを下記に示します。

・CH0 ~ CH3 を選択した場合

CHx 電圧値[0]	改行
CHx 電圧値[1]	改行
CHx 電圧値[2]	改行
・	・
・	・
・	・
・	・
CHx 電圧値[N-1]	改行

・ALL を選択した場合

CH0 電圧値[0]	, CH1 電圧値[0]	, CH2 電圧値[0]	, CH3 電圧値[0]	改行
CH0 電圧値[1]	, CH1 電圧値[1]	, CH2 電圧値[1]	, CH3 電圧値[1]	改行
CH0 電圧値[2]	, CH1 電圧値[2]	, CH2 電圧値[2]	, CH3 電圧値[2]	改行
.
.
.
.
CH0 電圧値[N-1]	, CH1 電圧値[N-1]	, CH2 電圧値[N-1]	, CH3 電圧値[N-1]	改行

(2) ERV ファイル

[Save]ボタンをクリックすると電圧値データ及び設定パラメータを、本アプリケーション独自のフォーマットで保存します。

この形式で保存されたファイルは、再度[Open]ボタンで読み出し、グラフ表示できます。さらに改めて CSV ファイル形式で保存することもできます。